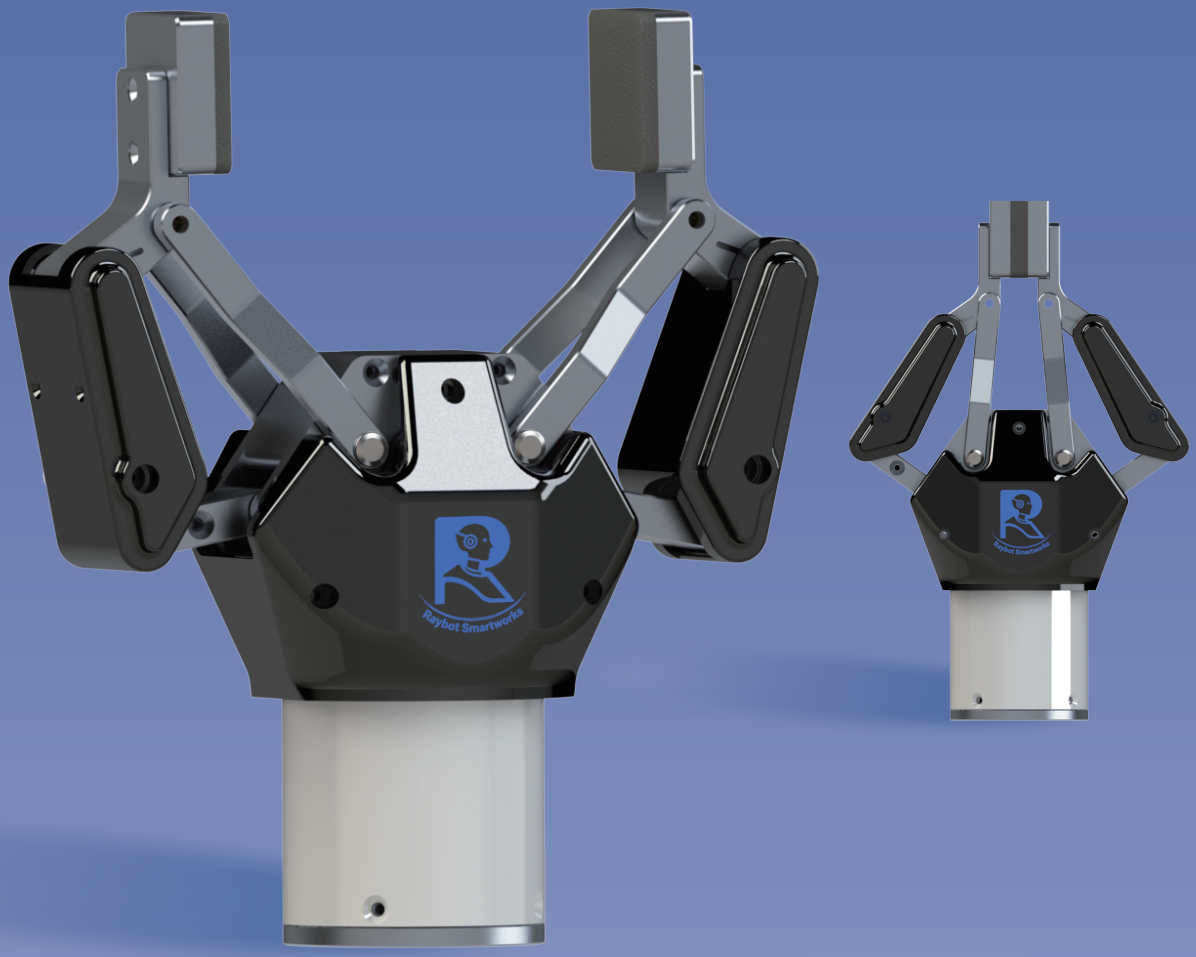
脉塔智能®
专业 可靠 精进

睿柏智悦
GP2-53-120-E 夹爪
RAYBOT



01

灵巧自适应抓取

双指连杆弹簧结构，可自动贴合物体轮廓，抓取不同形状无需复杂编程。

02

力与位皆可编程

夹持位置与力度独立可设，运行中稳定维持预设值，实现稳固且柔性的抓取。

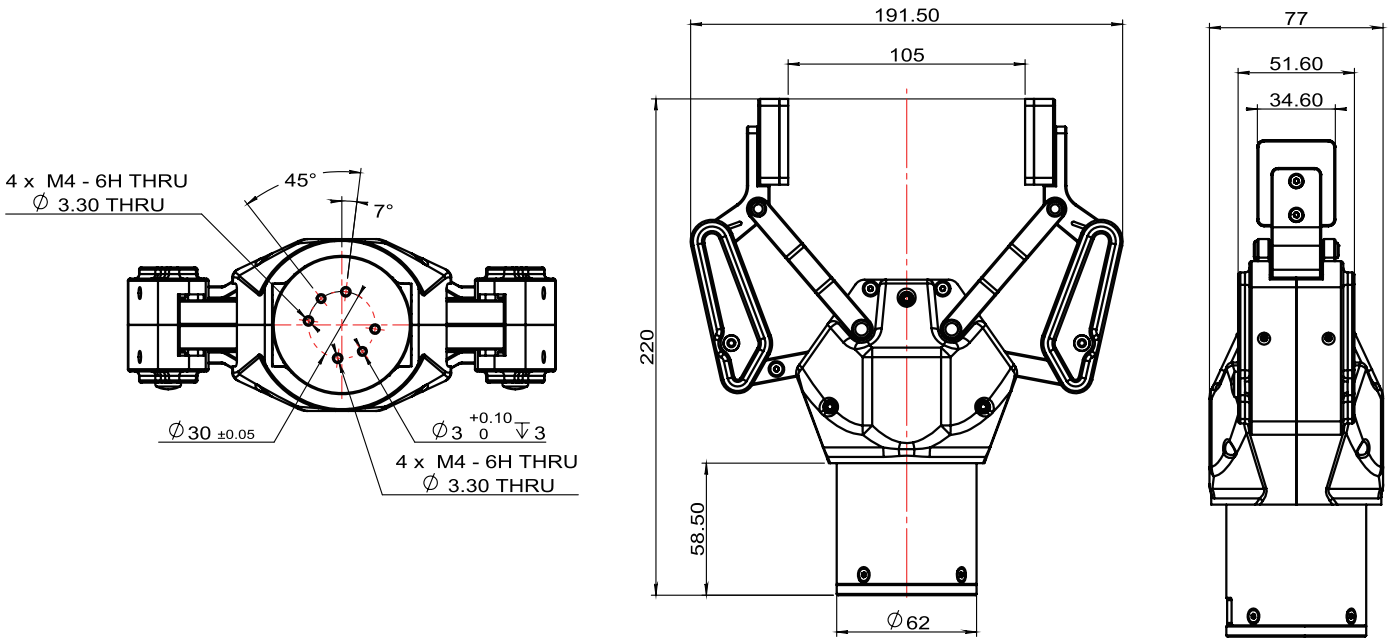
03

智能判断易集成

融合力位双控策略，智能判断夹持状态，支持CAN和EtherCAT 2种通信协议，即连即用。

GP2-53-120-E 夹爪

这款夹爪采用创新的双指自适应设计，双指内部集成了丝杆、行星减速机、连杆机构可实现超大夹持力。这种巧妙的结构赋予了它“灵巧”的特性，能够像人手一样自然贴合物体表面，自动适应不同形状的物体，让抓取变得简单而高效。在运行过程中，夹爪能智能维持设定的力度，确保每一次抓取都既稳固又安全，避免损伤物体。夹爪提供物体掉落检测功能，方便用户轻松应对夹持物品掉落场景。夹爪具备EtherCAT、CAN2.0两种高速通讯接口，最高实现4kHz通讯频率，能够轻松融入各类自动化系统，实现无缝连接与控制。



夹爪参数	数值
额定夹持力	120N
峰值夹持力	300N
总行程	105mm
运行噪音	<60dB
重量	1.12kg
传动方式	行星齿轮+丝杆螺母+连杆机构
尺寸	191.5mm×220mm×77mm
电参数	**数值**
工作电压	24~48V
电流(24V测试)	0.36A(额定) / 2A(峰值)
额定功率(24V测试)	14.4W
通信方式	CAN/EtherCAT

* 额定夹持力是在夹持行程为90mm的状态下测试。